

Nexo – Intelligent Building Solution

**Infrastruktura systemu sterowania
bramą garażową**

**© Nexwell Engineering
08/2008**

Copyright Nexwell Engineering 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone.

Autor dołożył wszelkich starań, aby informacje zawarte w dokumencie były aktualne i rzetelne, jednak nie może ponosić odpowiedzialności za nieprawidłowe wykorzystanie niniejszej instrukcji, w tym za zniszczenie bądź uszkodzenie sprzętu.

Wykorzystywanie treści dokumentu w innych publikacjach bez zgody autora jest zabronione.

Aktualną wersję instrukcji można pobrać ze strony internetowej www.nexwell.eu

Spis treści

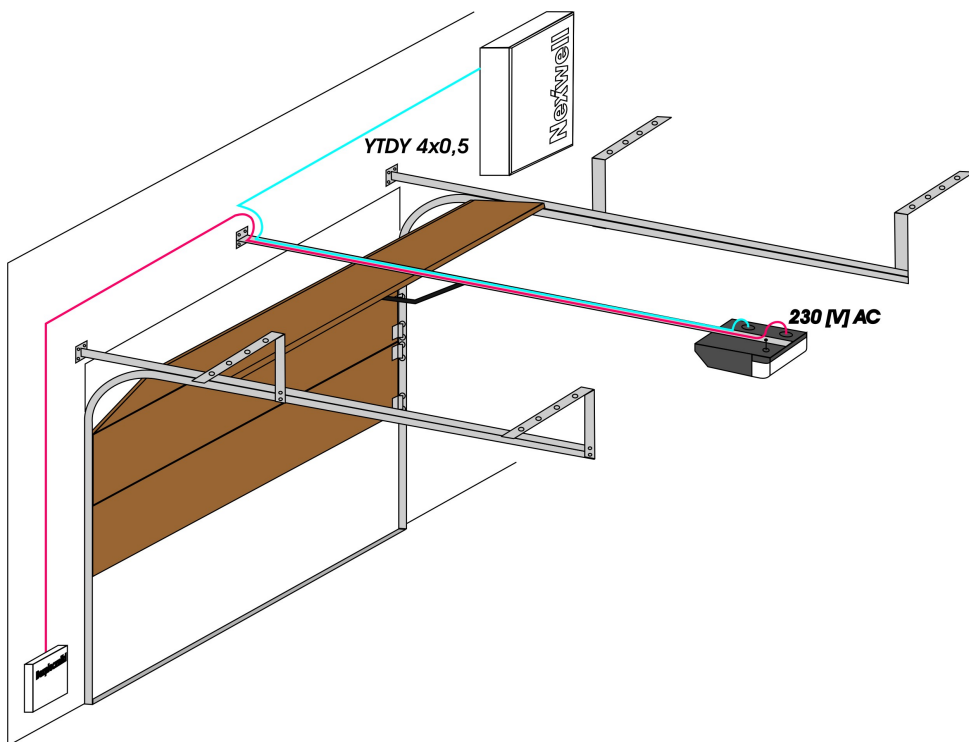
1. Wstęp.....	4
2. Struktura połączeń.....	5
Wersja dokumentu.....	7

1. Wstęp

Dokument ten prezentuje sposób budowy infrastruktury elektrycznej dla systemu sterowania bramą garażową.

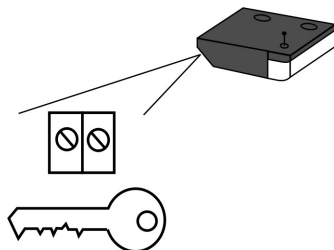
2. Struktura połączeń

Aby móc sterować bramą garażową należy zapewnić połączenie pomiędzy centralą systemu Nexo, a siłownikiem bramy garażowej. Połączenie to zapewnia przewód instalatorski YTDY 4 x 0,5 mm. Połączenie takie prezentuje rysunek poniżej.







Rys. 1 Schemat połączenia centrali systemu Nexo z siłownikiem bramy garażowej.

Przewód YTDY 4 x 0,5 mm należy podłączyć w zaciski siłownika bramowego, odpowiedzialne za sterowanie ze stacyjki.



Rys. 2 Zaciski odpowiadające za sterowanie siłownikiem ze stacyjki.

Zasada działania wejścia stacyjki jest następująca:

Impuls (zwarcie/rozwarcie)	Akcja
	Góra
	STOP
	Dół
	STOP

Dzięki takiemu połączeniu, możliwe staje się kontrolowanie bramy wjazdowej z punktu widzenia całego systemu Nexo. Do sterowania bramą możemy użyć ikony na pulpicie, pilota bądź harmonogramu zadań.

W przypadku sterowania z poziomego ekranu dotykowego, daną ikonę możemy zabezpieczyć hasłem lub wyświetlić tylko na określonym ekranie.

Istnieje możliwość ustawienia zależności logicznych pomiędzy bramą wjazdową a innymi akcjami generowanymi w systemie. W takim przypadku niezbędna jest instalacja kontaktronu bramowego determinującego aktualny stan położenia drzwi bramy.

Wersja dokumentu

<i>Wersja</i>	<i>Data modyfikacji</i>	<i>Zmiany w dokumencie</i>
1.00	19.09.2008	Wersja bazowa